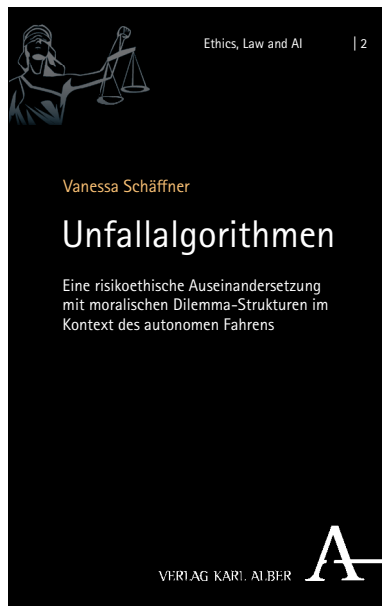




VERLAG KARL ALBER

Unfallalgorithmen in risikoethischer Perspektive



Unfallalgorithmen

Eine risikoethische Auseinandersetzung mit moralischen Dilemma-Strukturen im Kontext des autonomen Fahrens

Von Vanessa Schäffner

2024, 430 S., brosch., 99,- €

ISBN 978-3-495-99203-6

(Ethics, Law and AI, Bd. 2)

nomos-shop.de/isbn/978-3-495-99203-6

Autonome Fahrsysteme zählen zu den bedeutendsten disruptiven Technologien der Gegenwart. Diese Forschungsarbeit widmet sich dem ethischen Diskurs spezifischer unvermeidbarer Unfallszenarien, welche die ethische Gestaltung von Unfallalgorithmen fokussieren. Ausgehend von einer Kritik bestehender Ansätze wird ein alternativer Zugang entwickelt, der praktische Kontextfaktoren,

entscheidungstheoretische Parameter und metaethische Argumente integriert. Der skizzierte risikoethische Entwurf legt normative Implikationen für bis dato ungeklärte ethische Fragen frei. Auf Basis einer schwach deontologischen Risikoethik werden schließlich die Zumutbarkeit und Fairness reziproker Risikoübertragung als Grenzkriterien einer kohärenten Risikopraxis begründet.

Bestell-Hotline +49 7221 2104-260 | Online www.nomos-shop.de/karl-alber
E-Mail bestellungen@nomos.de | Fax +49 7221 2104-265 | oder im Buchhandel

Sie haben das Recht, die Ware innerhalb von 14 Tagen ohne Begründung zurückzusenden. Es genügt die rechtzeitige Absendung der Ware an: Nördlinger Verlagsauslieferung, Augsburg Str. 67a, 86720 Nördlingen. Die Anforderung eines Retourenlabels senden Sie bitte an vertrieb@nomos.de. Es besteht Eigentumsvorbehalt (§ 449 BGB) bis zur vollständigen Bezahlung des Kaufpreises. Unsere Datenschutzbestimmungen finden Sie unter nomos@shop.de/go/datenschutzerklaerung.

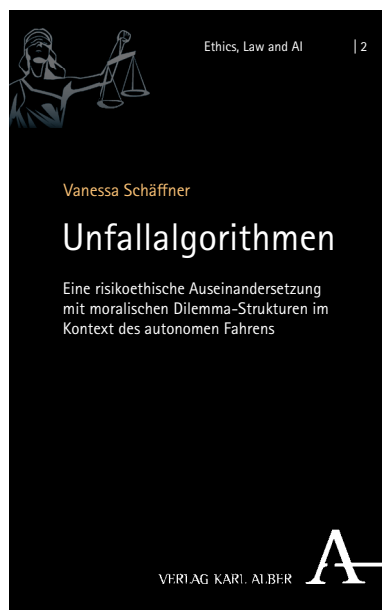
Verlag Karl Alber – ein Verlag in der Nomos Verlagsgesellschaft
Waldseestraße 3–5 | D-76530 Baden-Baden | www.verlag-alber.de





VERLAG KARL ALBER

Self-Driving Vehicles, Crash Algorithms and Ethics of Risk



Unfallalgorithmen

Eine risikoethische Auseinandersetzung mit moralischen Dilemma-Strukturen im Kontext des autonomen Fahrens

By Vanessa Schäffner

2024, 430 pp., pb., € 99.00

ISBN 978-3-495-99203-6

(Ethics, Law and AI, vol. 2)

in German

nomos-shop.de/isbn/978-3-495-99203-6

Self-driving vehicles are one of today's most significant disruptive technologies. This research is dedicated to the ethical discourse of specific unavoidable accident scenarios, addressing the ethical design of crash algorithms. Building on a critique of existing approaches, an alternative perspective is outlined which integrates contextual factors, decision-theoretical parameters, and metaethical arguments.

It utilises concepts from ethics of risk in order to emphasize normative implications for previously unresolved ethical questions. Finally, drawing upon a deontological framework from ethics of risk, the reasonableness and fairness of reciprocal risk imposition are justified as central criteria of a coherent risk practice.

Hotline for your order +49 7221 2104-260 | Online www.nomos-shop.de/karl-alber
E-Mail bestellungen@nomos.de | Fax +49 7221 2104-265 | or in your local bookstore

You have the right to return the goods within 14 days without giving reasons. It is sufficient to send the goods in time to: Nördlinger Verlagsauslieferung, Augsburg Str. 67a, 86720 Nördlingen. Please send the request for a return label to vertrieb@nomos.de. There is reservation of title (§ 449 BGB) until full payment of the purchase price. You can find our privacy policy online at nomos@shop.de/go/datenschutzerklaerung.

Verlag Karl Alber

Waldseestraße 3–5 | D-76530 Baden-Baden | www.verlag-alber.de

